<u>卒業論文</u>

<u>多層カーボンナノチューブの</u>

層間熱伝導の分子動力学

<u>通し番号1-57 完</u>

<u>平成 18 年 2 月 3 日提出</u>

指導教員 丸山 茂夫教授

<u>40191 北村 和也</u>

<u>目次</u>

第1章	序論	4
	1.1 研究の背景	5
	1.2 CNT の構造とカイラリティ	6
	1.3 CNT の伝熱特性	8
	1.4 研究目的	9
第2章	計算方法と評価方法	10
	2.1 分子シミュレーション	11
	2.2 古典分子動力学法	11
	2.3Lennard-Jones ポテンシャル	11
	2.4Brenner-Tersoff ポテンシャル	12
	2.5Velocity Verlet アルゴリズム	13
	2.6 時間刻み	14
	2.7 速度スケーリング	15
	2.8 周期境界条件	15
	2.9 集中熱容量法	16
	2.10 定常条件による評価	20
第3章	DWNT の伝熱	22
	3.1 計算を行う系と計算条件	23
	3.2 計算結果	24
	3.3 考察	26
	3.4 今後の課題	30
第4章	MWNT の伝熱	31
	4.1 計算を行う系と計算条件	32
	4.2 計算結果	32
	4.3 考察	33
	4.4 今後の課題	40
第5章	結論	41
	5 結論	42

謝辞

付録

45

44

第一章 序論

1.1 研究の背景

古くから炭素の同素体としてはアモルファス,グラフェン(Fig.1.1(a)),ダイアモンドの3形態以 外の形態は取らないものと思われていた.だが,1985年にKroto,Smally,Culrの研究グループの 炭素クラスターの質量分析によって高い安定性をもつ炭素原子 60 個からなるクラスターC₆₀が発 見された(Fig.1.1(b))⁽¹⁾.C₆₀の他にC₇₀,C₈₄などの安定したクラスターもその後発見され,これら の新しい形態はフラーレンと呼ばれるようになった.C₆₀は12個の五員環と20個の六員環から形 成されるサッカーボールのような構造をとり,C₇₀,C₈₄は環の配置や数が異なった同様の構造を とる.ケージの中にL,Y,Sc などを含む金属内包フラーレンも発見され,炭素電極間でアーク 放電すると発生する煤の中に大量にC₆₀ができるという大量合成法が発見されたことが知られて いる.



Fig.1.1 グラフェンとフラーレン

また,飯島らによって1991年にフラーレン合成のためのアーク放電の陰極に堆積する炭素の中からグラフェンシートが丸まって筒状になった構造が何層も入れ子状になった形態の MWNT(multi-walled carbon nanotube,多層カーボンナノチューブ)が発見された⁽²⁾(Fig.1.2(a)).さらに,1993年にグラフェンシートが丸まって筒状になった構造が1層だけのSWNT(single-walled carbon nanotube,単層カーボンナノチューブ)が発見された(Fig.1.2(b)).このMWNT,SWNTやグラフェンシートが丸まって筒状になった構造が2層だけのDWNT(double-walled carbon nanotube,二層カーボンナノチューブ)(Fig.1.2(c))は総称してCNT(carbon nano tube,カーボンナノチューブ)と呼ばれている.



Fig.1.2 CNT

以下のように CNT については様々な特異な性質が発見されており,様々な工業的応用ができるのではないかと期待されている.

- 1. 全ての原子が化学結合の中で最も強い炭素の sp2 結合で結合しているので引っ張り強度が 最大であることから強く軽い素材を作ることができる.
- 2. その強靭さから高分解能で長寿命の SPM 用ロープを作ることができる.
- 3. 低電圧でも電子を放出するので高効率フィールドエミッタや薄いディスプレイを作ること ができる.
- 4. 体積に比べると表面積が大きいので現在の水素貯蔵合金よりも軽く,効率の高い水素燃料 タンクを作ることができる.
- 5. CNT は半導体としての性質も持ちえるので現在よりも高い集積度の集積回路を作ることが できる.

6. 伝熱性の高さを利用して現在より高性能の熱交換器などの熱デバイスを作ることができる.

CNT の中でも MWNT の物性はバルク材料のグラファイトに近いが SWNT の物性はバルク材料 と分子の中間にあることも注目されている.しかし, CNT の大量合成法や構造の制御法などはま だ確立されていない.CNT の熱特性の研究についてはコンピューターを使った分子シミュレーシ ョンによるアプローチが行われている⁽³⁾.

1.2 CNT の構造とカイラリティ

CNT はグラフェンシートを長方形に切り取って丸めた構造をしているが,長方形の全ての頂点 に炭素原子が来るようにすれば長方形の一辺とその反対側の辺がきれいにつながり,完全な筒状 にできる.そのような長方形のとりかたはいくつもあり,それは筒の直径と,炭素六員環の軸方 向に対する角度であるカイラル角と,螺旋方向によって記述することができるが,螺旋方向は物 性に影響しないので無視されることが多い.このカイラル角 と直径 *d* を簡単に表現できる記述 の仕方としてカイラリティがある.

$$C = na_1 + ma_2 \tag{1.1}$$

で表される.これをカイラルベクトルと呼び(*n,m*)をカイラリティと呼ぶ.*n*と*m*を入れ替えても同じチューブを表すため通常は*n*は*m*以上とする.このカイラリティをつかうと*a*_{c-c}を結合距離として

$$d = |C| = \frac{\sqrt{3}a_{c-c}\sqrt{n^2 + nm + m^2}}{\pi}$$
(1.2)

$$\theta = \tan^{-1} \left(-\frac{\sqrt{3}m}{2n+m} \right) \qquad \left(\left| \theta \right| \le \frac{\pi}{6} \right)$$
(1.3)

と表せる.また,チューブの単位胞であるユニットセルは図のようにとったベクトル*C*とベクトル*T*を二辺とする長方形で,チューブの軸方向の長さになる/*T*/は,(2n+m)と(n+2m)の最大公約数 d_R ,カイラルベクトルの長さ *l を*用いて

$$\left|T\right| = \frac{\sqrt{3l}}{d_R} \tag{1.4}$$

と表せる.Fig.1.4 のように特にカイラリティが(*n*,*n*)のものをアームチェア型,(*n*,0)のものをジグ ザグ型と呼びそれ以外のものをカイラル型と呼ぶ.また,*n-m*が3の倍数のものは金属的な性質 があり,それ以外のものは半導体的性質を持つことがわかっている⁽⁴⁾.



Fig.1.3 カイラルベクトル



カイラル型 Fig.1.4 CNT の色々な型

1.3 CNT の伝熱特性

ジグザグ型

CNT の伝熱特性に関する実際の実験は電気伝導性などの電子輸送特性に関する実際の実験に比 べて少ない.これはナノスケールの材料に対して温度差を設けかつそれを測定するのは技術的に 困難であるからである.それでも実験は行われているが CNT の熱伝導の定量的な測定は困難であ る.一方近年では分子動力学による CNT の熱伝導率の理論計算が盛んである.CNT はその軸方 向には高い熱伝導率を持ち径方向には低い熱伝導率を持つことが予想されている.このため CNT 内部で熱伝導と関連のあるフォノンの伝搬は強い一次元性を持つことが考えられ,CNT は一次元 系におけるフォノンの伝搬を考えることができる興味深い特異な構造をしているといえる.ナノ スケールにおいて安定な構造を示す CNT を用いることは金属やシリコン材料における表面劣化 などのナノスケールまでスケールダウンした時に危惧される深刻な問題を解決できる.また,CNT の特異な伝熱性は熱デバイスとしての利用が期待される.

これまで本研究室ではフラーレンやSWNTの生成機構などの計算やSWNTの熱伝導の計算など が行われてきた⁽⁵⁾⁽⁶⁾.その研究によって長さが10~3.2µm 程度のSWNTではSWNTの熱伝導率は 長さにより影響され,その影響の強さはSWNTの径に影響を受けることが明らかになり,近年で は単層カーボンナノチューブの界面熱抵抗についての研究やSWNTとLJ原子群における伝熱の 研究やMWMTの層間における伝熱の研究が行われた⁽⁷⁾⁽⁸⁾.それらの研究によりFig.1.5のような SWNT群のバンドル間においては熱コンダクタンスに顕著な温度依存性がないこと,軸方向の伝 熱に比べて300倍~1000倍もの違いがあること,SWNTの長さが長くなるほど側面からの熱の流 れが大きくなり1.5µm程度になったところで軸方向,径方向における熱の流れが等しくなること が明らかになっている.また,SWNTとLJ原子群の伝熱においては熱コンダクタンスに直接影響 する因子がSWNT付近にできたLJの分子膜の密度であること,SWNTに1回LJ原子が衝突する ごとに衝突した原子とSWNTの温度差が衝突前に比べて適応係数0.72倍に緩和されていくこと, LJ原子群が固相となる領域においては密度を上げてもSWNTの第一近接に存在する原子の数は 変化しないこと,SWNTからLJ原子群へある振動モードでエネルギーが伝播されること,熱コン ダクタンスと LJ 原子群の密度が指数関数で表現できること,基本セルの軸方向への長さは伝熱に 影響を及ぼさないこと,基本セルの径方向への長さは伝熱に影響を及ぼすことが明らかになって いる.さらに,MWNTの層間の熱伝達においては外部を加熱するか内部を過熱するかにおいて異 なる挙動を示すことが明らかにされた.



Fig.1.5 SWNT 群のバンドル

1.4 研究の目的

前述のように CNT についてはこれまでに様々な研究が行われ,多くのことがわかってきたが, まだ CNT の伝熱特性については不明な点が多く,DWNT の層間熱伝導の系の全体温度依存性, 多層の MWNT の層間熱伝導を研究した例はほとんど見られなかった.MWNT は伝熱の方向によ って熱流束の大きさが変化するという報告もある⁽⁹⁾.これらの解明のために本研究では分子シミ ュレーションを用いて DWNT の層間熱伝導の系の全体温度依存性と多層の MWNT の層間熱伝導 を調べる.

第二章 計算方法と評価方法

2.1 分子シミュレーション

実際に CNT の熱伝導を実験で測定するのは困難であり,本研究では分子シミュレーションによって熱伝導を計算する.分子動力学法には,電子状態を考慮するため計算に多くの時間がかかる 量子分子動力学法と,電子状態を考慮しないため計算にかかる時間が少ない古典分子動力学法が ある.量子分子動力学法には第一原理分子動力学,タイトバインディング分子動力学などの方法 があり電子状態を考慮する分,古典分子動力学より精密であるといえる.本研究では CNT の電子 状態が伝熱にほとんど影響しないことから,計算時間を考慮して古典分子動力学法を採用した. 本章では第三章や第四章に用いる古典分子動力学法と評価方法に必要な項目や定義について述べ る.

2.2 古典分子動力学法

分子動力学法は

- 1. 原子間力はポテンシャル関数から算出される.
- 2. 原子はニュートンの運動方程式に従う質点として扱われる.

という手法である.古典分子動力学法では,ポテンシャルエネルギーをあらかじめ用意された関数から求め,そこから力を算出する.本研究ではポテンシャルには Lennard-Jones ポテンシャルか Brenner-Tersoff ポテンシャルのそれぞれの原子間の状態に対応した方を,アルゴリズムとしては Velocity Verlet アルゴリズムを,温度制御としては速度スケーリングを用いる.

2.3 Lennard-Jones ポテンシャル

CNT の中の異なる層にある原子間のファン・デル・ワールス力を計算するためには Lennard-Jones ポテンシャルを用いる. Lennard-Jones ポテンシャルは経験的に作られたもので本研 究では原子の種類に依存するパラメーターを ε , σ とすると, Lennard-Jones ポテンシャル ϕ は原子 間の距離 r の関数として

$$\phi(r) = 4\varepsilon \left\{ \left(\frac{\sigma}{r}\right)^{12} - \left(\frac{\sigma}{r}\right)^{6} \right\}$$
(2.1)

と表されるがこれをグラフで表すと Fig.2.1 のようになる.

本研究ではこのポテンシャルを CNT の中の異なる SWNT の原子間に適用し $\mathcal{E}=3.854 \times 10^{-22}$ (m), $\sigma=3.370 \times 10^{-10}$ (m)とした.このポテンシャルでは,原子間距離が離れるとその原子間力は無視で きるほど小さくなるので計算時間が短くなるようにカットオフを行う.カットオフ距離は 3.5 σ 以



Fig.2.1 Lennard-Jones ポテンシャル

2.4 Brenner-Tersoff ポテンシャル

カーボンナノチューブを構成する炭素原子間のポテンシャルには Brenner ポテンシャルを用い る.これは Brenner が CVD によるダイヤモンド薄膜の成長シミュレーションに用いた⁽⁹⁾もので, Tersoff らが考案した多体間ポテンシャル⁽¹⁰⁾に, 結合に関して改良を加え,炭化水素系の原子間 相互作用を表現したものである.このため,Brenner-Tersoff ポテンシャルと呼ばれることもある. このポテンシャルでは遠距離の炭素原子同士が及ぼしあう力はカットオフし,各炭素原子に対す る配位数によって結合エネルギーが変化することを考慮することで,小型の炭化水素,グラファ イト,ダイヤモンドなど多くの構造を表現できるようになっている.

系全体のポテンシャル
$$E_b$$
 は各原子間の結合エネルギーの総和により

$$E_b = \sum_{i} \sum_{j(i>j)} \left[V_R(r_{ij}) - B^*_{ij} V_A(r_{ij}) \right]$$
(2.2)

と表される.ここで V_R(r),V_A(r)はそれぞれ反発力項,引力項であり,以下に示すようにカットオフ 関数 *f*(r)を含む Morse 型の指数関数が用いられている.

$$V_{R}(r) = f(r) \frac{D_{e}}{S-1} \exp\{-\beta \sqrt{2S}(r-R_{e})\}$$
(2.3)

r

$$V_{R}(r) = f(r) \frac{D_{e}S}{S-1} \exp\{-\beta \sqrt{2/S}(r-R_{e})\}$$
(2.4)
$$\left\{1 \qquad (r < R_{e})\right\}$$

$$f(r) = \begin{cases} \frac{1}{2} \left(1 + \cos \frac{r - R_1}{R_2 - R_1} \pi \right) & (R_1 < r < R_2) \\ 0 & (r > R_2) \end{cases}$$
(2.5)

 B^* は結合 i-jと隣り合う結合 i-kとの角度 θ_{ijk} の関数で,結合状態を表す係数である.

$$B_{ij}^{*} = \frac{B_{ij} + B_{ji}}{2} + F_{ij} \left(N_{i}, N_{j}, N_{ij}^{conj} \right)$$
(2.6)

$$B_{ij} = \left(1 + \sum_{k(\neq i,j)} \left[G_c(\theta_{ijk})f(r_{ik})\right]\right)^{-\delta}$$
(2.7)

$$G_{c}(\theta) = a_{0} \left(1 + \frac{c_{0}^{2}}{d_{0}^{2}} - \frac{c_{0}^{2}}{d_{0}^{2} + (1 + \cos \theta)^{2}} \right)$$
(2.8)

ここで式中の
$$F_{ii}$$
 (N_i , N_i , N_{ij} conj) は以下のように定義される.

$$N_{i} = \sum_{k(\neq j)} f(r_{ik})$$
 (2.9)

$$N_{ij}^{conj} = 1 + \sum_{k(\neq i,j)} f(r_{ik}) F(r_{ik}) + \sum_{l(\neq i,j)} f(r_{jl}) F(x_{jl})$$
(2.10)
(1)
(2.10)

$$F_{ij} = \begin{cases} \frac{1 + \cos\{\pi(x_{ik} - 2)\}}{2} & (2 \le x_{ik} \le 3) \\ 0 & (3 \le x_{ik}) \end{cases}$$
(2.11)

$$x_{ik} = \sum_{m(\neq k)} f(r_{im})$$
 (2.12)

 F_{ij} (N_i , N_j , N_{ij}^{conj})の値は,各格子点における値のテーブルを Cubic-Spline 法により補完することにより得られるが,この F はダイヤモンド構造の安定化等のための 共役結合系に関する補正項であり,ナノチューブのシミュレーションにおいては不要である.よって計算負荷軽減の為にこの補正項は省略している⁽¹²⁾.本研究ではこのポテンシャルを CNT の中の異なる SWNT の原子間に適用し,パラメーターの値は De=6.0(eV),S=1.22, $\beta=2.1$ ($^{-1}$), Re=1.39(), $R_1=1.7$ (), $R_2=2.0$ (), $\delta=0.5$, $a_0=0.00020813$, $c_0=330$, $d_0=3.5$ とする.カットオフ距離は式(2.2)より R_2 である.

2.5 Velocity Verlet アルゴリズム

古典分子動力学ではニュートンの運動方程式を用いる.時間 t のとき, i 番目の原子の位置をベクトル r_i(t), i 番目の原子に働く力をベクトル F_i(t), 炭素原子の質量を m で表したときニュートンの運動方程式は

$$F_i(t) = m \frac{d^2 r_i(t)}{dt^2}$$
(2.13)

と表される.この式を数値的に解くためには,式を離散化する必要がある.

本研究では Verlet アルゴリズムを速度制御に適用できるように改良した Velocity Verlet アルゴリ ズムを用いて離散化する⁽¹⁴⁾. Velocity Verlet アルゴリズムでは,時間刻みを *t*とすると質点の位 置はテイラー展開の3次以上の項を無視し,*i*番目の原子の速度をベクトル*v_i(t)*とすると

$$r_i(t + \Delta t) = r_i(t) + \Delta t \cdot v_i(t) + (\Delta t)^2 \frac{F_i(t)}{2m}$$
(2.14)

となり,質点の速度は

$$v_i(t + \Delta t) = v_i(t) + \Delta t \cdot \frac{1}{m} F_i(t) + (\Delta t)^2 \frac{1}{2m} \cdot \frac{dF_i(t)}{dt}$$
(2.15)

の **F**_i(t)の1 階微分項を

$$\frac{dF_i(t)}{dt} = \frac{F_i(t + \Delta t) - F_i(t)}{\Delta t}$$
(2.16)

のように前進差分で近似することによって

$$v_i(t + \Delta t) = v_i(t) + \Delta t \frac{1}{2m} \{F_i(t) + F_i(t + \Delta t)\}$$
(2.17)

となる.

Velocity Verlet アルゴリズムでは計算順序は

- 1. 初期位置と初期速度を与える
- 2. Lennard-Jones ポテンシャル(2.1)と Brenner-Tersoff ポテンシャル(2.2)から力を計算する
- 3. (2.14)から次の質点の位置を計算する
- 4. Lennard-Jones ポテンシャル(2.1)と Brenner-Tersoff ポテンシャル(2.2)から力を計算する
- 5. (2.17)から次の質点の速度を計算する

6. 決めた回数だけ3に戻る

となる.この Velocity Verlet アルゴリズムでは Verlet アルゴリズムのときに問題になる桁落ちの問題も改良されている.

2.6 時間刻み

誤差が出ることを考慮して時間刻みΔtを決める.計算に伴う誤差には1ステップ計算すると出 る局所誤差とその累積である累積誤差がある.Δtが小さければ小さいほどこの累積誤差が増大す ることやシミュレーションにかかる時間を考えるとΔtが大きいほど有利であるがあまり大きくす るとエネルギー保存の条件を満たさず,Δtが熱振動数周期と比べて十分小さくならないなどの問 題が起きる.熱振動数周期と比べて十分小さくなるような範囲でΔtをできるだけ大きくすること を考える.1次元の運動方程式はエネルギーのスケールεと長さのスケールσを用いてポテンシャ ルが $ε \cdot Φ(r/\sigma)$ とあらわせるとき

$$-\varepsilon \frac{\partial \Phi(r/\sigma)}{\partial r} = m \frac{d^2 r}{dt^2}$$
(2.18)

となり,これを無次元距離 $r'=r/\sigma$ と無次元時間 $t'=t/\tau_l$ を用いると

$$-\frac{\partial\Phi(r')}{\partial r'} = \frac{m\sigma^2}{\varepsilon\tau_I^2} \cdot \frac{d^2r'}{dt'^2}$$
(2.19)

となるが,この両辺の微分項を1としてオーダーを比較すると

$$\tau_I = \sqrt{m\sigma^2} / \varepsilon \tag{2.20}$$

となり時間のスケール τ_l が決まることから,本研究のパラメーターは ε=3.854 × 10⁻²²(m), σ=3.370 × 10⁻¹⁰(m)なのでと τ_l 80[ps]決まる.熱振動数周期については C-C 結合の振動周期は約 20[fs]程度 であるのでそれに対して十分小さくなるように約二桁小さくして 0.1[fs]のオーダーが適当である と決まる.

よって,本研究ではこれらの事と計算時間を考えて∆t=0.5[fs]とする.

2.7 速度スケーリング

1 原子あたり 3 の自由度を持つので温度と速度にはボルツマン定数 k_B,分子数 N を用いて次の ような関係がある.

$$\frac{3}{2}Nk_{B}T = \sum_{i}\frac{1}{2}m_{i}v_{i}^{2}$$
(2.21)

ゆえに温度は速度を用いて表すことができる.速度の変え方には色々な方法があるが本研究で は以下のように現在の温度 T,現在の速度 vを使って目標の温度 T_cに対応する速度 v'に置き換え る速度スケーリングを用いる.

$$v' = v_{\sqrt{\frac{T + (T_c - T) \cdot r_c}{T}}}$$
(2.22)

ただし,係数 r_cは緩和係数であり0より大きく1以下の値をいれて系に急激な変化が起こらないようにする本研究ではr_c=0.5とし温度制御は全ての実験に対して0.5psに一回の割合で行った.

2.8 周期境界条件

原子を多くすれば計算時間が長くなることを考えて,本研究では計算時間を短くするために, 小さい系でも実験のデータを説明できるとして多く用いられてきた周期境界条件を用いる.周期 境界では計算行う系を直方体にとり,実際に計算を行う系の周りにそれと同じ系が並んでいるも のと考える(Fig.2.2).実際に計算を行う系からある粒子がはみでた場合,その反対側からその粒子

が入ってくると考える.また,力を計算するときはそれぞれのポテンシャルのカットオフ距離の 中にはいる実際の系または仮想の系の原子をもとにして行うが,このとき自分自身から力を受け ないようにするため,計算行う系の直方体の辺の長さは力を計算するときに用いるポテンシャル のカットオフ距離の二倍以上になるように決めなければならない.

本研究では CNT の軸を系である直方体の一辺と垂直に置くので軸方向の系の長さは Brenner-Tersoff ポテンシャルのカットオフの2倍の4.0()以上,それ以外の系の長さは Lennard-Jones ポテンシャルのカットオフの2倍の7.0ヶ以上であるように系を決める.



Fig.2.2 周期境界条件

2.9 集中熱容量法

熱特性を簡単な式で議論するための近似の方法として本研究では次のように物体内部の温度を ー様と考える集中熱容量法を用いる.物体A,Bの温度をそれぞれ T_A , T_B ,物体Aと物体Bの接 触面積をS , 物体A と物体B の間の熱コンダクタンスをK , 物体 A から物体 B への熱流束をq と するとある2つの物体A,Bを移動する単位時間当たりの熱量はニュートンの冷却公式を用いて $q = KS(T_A - T_R)$

と表される.また,その物体 A, Bの内部の温度が一様ならばある時間変化 t に対する物体 Aの 温度変化 T_A ,物体 B の温度変化 T_B は物体 A の密度を A,比熱を c_A ,体積を V_A ,物体 B の密 度を B, 比熱を c_B , 体積を V_B として

$$-q\Delta t = p_A c_A V_A \Delta T_A$$

$$q\Delta t = p_B c_B V_B \Delta T_B$$
(2.24)
(2.25)

となるが, tを0に限りなく近づけると $\frac{\Delta T_A}{\Delta t}$, $\frac{\Delta T_B}{\Delta t}$ はそれぞれ $\frac{dT_A}{dt}$, $\frac{dT_B}{dt}$ となりこれらから

(2.23)

$$\frac{d(T_A - T_B)}{dt} = -\left(\frac{1}{p_A c_A V_A} + \frac{1}{p_B c_B V_B}\right) KS(T_A - T_B)$$
(2.26)

が導かれる.この式は解くことができ,初期条件から決まる定数 A をもちいて

$$T_A - T_B = A \exp\left\{-\left(\frac{1}{p_A c_A V_A} + \frac{1}{p_B c_B V_B}\right) KS \cdot t\right\}$$
(2.27)

と表せる.

本研究の DWNT の問題ではこの式にシミュレーション結果を最小二乗法によりパラメーター をA,BとしてAexp(-Bt)にフィッティングさせ,熱の伝わりやすさを表す熱コンダクタンスKを 算出し,このKの値を熱伝導特性として評価する.その際決定係数R²による評価を行う.決定係 数は全変動 S_Tに占める回帰変動 S_Eの比率を表したものでこの係数が高いほど回帰式の信頼度が 高いといえる.

物体内部の温度を一様と考えるためには,熱伝導と熱伝達の速さの比であるビオ数 Bi が十分に小 さいことを確認しなければならない.ビオ数は熱コンダクタンス K,長さ L,フーリエ数 を用 いて

$$Bi = \frac{KL}{\lambda} \tag{2.28}$$

で表せる.炭素原子ではλが非常に大きく,ビオ数が十分に小さくなるため,物体の温度が一様で あるとしてかまわない.

接触面積 *S* について本研究ではそれぞれについて対象となる内側の CNT と外側の CNT の中間 の円筒の面積を接触面積とした.すなわち Fig.2.3 のように外側のチューブの半径を r_1 ,内側のチューブの半径を r_2 とすると接触面積は半径が $(r_{1+}r_2)/2$ の円筒の面積となる.



Fig.2.3 接触面積の定義

さらにこれを 3 層の MWNT に適用すると解く方程式は DWNT のときと同様に変形すると,あ る時間変化 Δt に対する物体 *A* の温度変化 ΔT_A ,物体 *B* の温度変化 ΔT_B ,物体 *C* の温度変化 ΔT_C は物 体 *A* の密度を ρ_A ,比熱を c_A ,体積を V_A ,物体 *B* の密度を ρ_B ,比熱を c_B ,体積を V_B として,物体 *C* の密度を ρ_C ,比熱を c_C ,体積を V_C ,物体 AB 間の熱コンダクタンスを K₁,面積を S₁,AC 間の 熱コンダクタンスを K₂,面積を S₂,BC 間の熱コンダクタンスを K₃,面積を S₃として

$$\frac{dT_A}{dt} = -\frac{M_1}{D_3} (T_A - T_B) - \frac{M_2}{D_3} (T_A - T_C)$$
(2.29)

$$\frac{dT_B}{dt} = -\frac{M_1}{D_2} (T_B - T_A) - \frac{M_3}{D_2} (T_B - T_C)$$
(2.30)

$$\frac{dT_{c}}{dt} = -\frac{M_{2}}{D_{1}} \left(T_{c} - T_{B}\right) - \frac{M_{3}}{D_{1}} \left(T_{c} - T_{B}\right)$$
(2.31)

ただし

$$M_{1} = K_{1}S_{1}$$

$$M_{2} = K_{2}S_{2}$$

$$M_{3} = K_{3}S_{3}$$

$$D_{1} = p_{A}c_{A}V_{A}$$

$$D_{2} = p_{B}c_{B}V_{B}$$

$$D_{3} = p_{C}c_{C}V_{C}$$

の 3 つの連立方程式となる.これにこの解の形は $T = \sum xe^{-yt}$ であるとして代入して固有値問題 を解くと係数が 0 にならない y の条件は

$$y = 0, A, B \tag{2.32}$$

ただし

$$\begin{split} A &= \frac{M_1 \left(\frac{1}{D_2} + \frac{1}{D_3}\right) + M_2 \left(\frac{1}{D_1} + \frac{1}{D_3}\right) + M_3 \left(\frac{1}{D_2} + \frac{1}{D_1}\right) + \sqrt{D}}{2} \\ B &= \frac{M_1 \left(\frac{1}{D_2} + \frac{1}{D_3}\right) + M_2 \left(\frac{1}{D_1} + \frac{1}{D_3}\right) + M_3 \left(\frac{1}{D_2} + \frac{1}{D_1}\right) - \sqrt{D}}{2} \\ D &= M_1^2 \left(\frac{1}{D_2} + \frac{1}{D_3}\right) + M_2^2 \left(\frac{1}{D_1} + \frac{1}{D_3}\right) + M_3^2 \left(\frac{1}{D_2} + \frac{1}{D_1}\right) + E + F + G \\ E &= -2M_2 M_3 \left(\frac{1}{N_1 N_2} + \frac{1}{N_3 N_2} + \frac{1}{N_1 N_3} - \frac{1}{N_1^2}\right) \\ F &= -2M_1 M_3 \left(\frac{1}{N_1 N_2} + \frac{1}{N_3 N_2} + \frac{1}{N_1 N_3} - \frac{1}{N_2^2}\right) \\ G &= -2M_2 M_1 \left(\frac{1}{N_1 N_2} + \frac{1}{N_3 N_2} + \frac{1}{N_1 N_3} - \frac{1}{N_3^2}\right) \end{split}$$

となることから一般解は a, b, c, d, f, g, h, i, jを任意定数として

$$T_{A} = ae^{-At} + be^{-Bt} + c (2.33)$$

$$T_B = de^{-At} + fe^{-Bt} + i (2.34)$$

$$T_{C} = f e^{-At} + g e^{-Bt} + j$$
(2.35)

となるがこれらの定数は温度の保存,初期温度,モード条件から決まる.温度が保存するのはビオ数が小さいからである.

一般的には集中熱容量法を用いるときはシミュレーションの対象となる物質の速度は初期温度 になるようにランダムに設定したものなので計算開始直後,系は安定せず温度が著しく低下する. 温度差をつけて伝熱特性を調べる前に系を安定化させるためにどちらの層も系の初期温度でアニ ーリングを行う(初期制御).さらに,アニーリングによる系のエネルギーに対する影響を除くため の安定期間を設ける(安定期間).その後どちらかの層を加熱し温度差をつける(インパクト時間). その後温度制御を切り,温度変化の様子を調べるという手順で行われる(測定時間)(Fig.2.8).



Fig.2.8 計算手順のイメージ

2.10 定常条件による評価

MWNT の 3 体問題の集中熱容量法ではフィッティングが困難なので,DWNT の場合とは違う方法で評価を行う.Fig.2.5 のように 5 層の MWNT のうち最も外側と最も内側の温度を一方を高温にもう一方を低温に一定に保つ.その後,全ての層の温度がほとんど一定になるまで計算する. この場合の評価方法では全層の温度がほとんど一定になった後に N, M を整数として内側から N 層目のチューブの温度を T_N ,温度制御によりもっとも内側の層に流入したとみなせる熱流束を Q_N , N 層目から M 層目への熱流束を q_{NM} とすると

$$Q_N = q_{12} + q_{13} + q_{14} + q_{15}$$
(2.36)
$$q_{12} = q_{23} + q_{24} + q_{25}$$
(2.37)

$$q_{13} + q_{23} = q_{34} + q_{35} \tag{2.38}$$

$$q_{14} + q_{24} + q_{34} = q_{45} \tag{2.39}$$

と表されるが熱コンダクタンスは熱抵抗の逆数であり熱抵抗は電気抵抗と同じように合成できる

ので熱コンダクタンスには *N* 層目と *M* 層目の熱コンダクタンスを *K_{NM}*とし*A*, *B*, *C*をこの順に 大きい整数とすると

$$K_{AC} = \frac{K_{AB}K_{BC}}{K_{AB} + K_{BC}}$$
(2.40)

のような関係がある.各層間の熱コンダクタンスを出すときこの連立方程式は次数の高い方程式 となるのでコンピューターによって計算する.





第三章 DWNT の熱伝導

3.1 計算を行う系と計算条件

第2章で述べたように,この章では集中熱容量法を用いて熱コンダクタンスに対する系の温度の影響と,外側から内側への伝熱と内側から外側への伝熱とでは熱コンダクタンスに違いがあるのかを調べる.Fig.3.1(a)のようにカイラリティが(5,5),(10,10)で長さが25ユニットセルのDWNTを用意し計算の行う系の長さは軸方向には25ユニットセル分の長さである62.9(),それ以外の方向には60.0()の中心に配置した.このDWNTの層はどちらもアームチェア型である.

本研究では熱コンダクタンスに対する系の温度の影響を調べるために,系の初期温度と与える 温度差の二つのパラメータを変化させる.系の初期温度の範囲を100(K)から800(K)まで100(K) 刻みで,与える温度差を50(K)と100(K)の二つとした.与える温度差が小さければより温度の影 響を精密に表しているといえるが,よりノイズに影響されることを考慮しこの値としている.本 研究ではアンサンブルを安定期間の時間の値を変えることによって3回計算し,初期制御を 1000(ps),安定期間をそれぞれ1010(ps),1015(ps),1020(ps),インパクト時間を100(ps),測 定時間を500(ps)とした.

本研究では最初の数ステップの間,系の中心にチューブを配置するためそれぞれの層について 回転・並進運動を止めた.



Fig.3.1 計算を行う系

3.2 計算結果

計算結果から熱コンダクタンスは Table3.1(a)のようになり,その精密さを表す決定係数は Table3.1(b)のようになった.また,それらをグラフ化したものが Fig.3.2, Fig.3.3 である.

初其 温度差(K)	月温度(K)	100	200	300	400	500	600	700	800
内側加熱	50	0.68	1.11	2.38	5.02	3.18	2.01	7.72	3.75
	100	0.93	1.33	2.72	4.27	5.32	3.49	4.84	4.85
外側加熱	50	0.57	1.03	5.01	5.25	5.84	5.83	1.60	2.09
	100	0.94	1.44	2.44	3.61	2.17	15.0	2.10	測定不能

Table3.1 (a) 熱コンダクタンス Kの値(MW/m²K)

初其 温度差(K)	月温度(K)	100	200	300	400	500	600	700	800
内側加熱	50	0.92	0.83	0.50	0.62	0.40	0.37	0.14	0.18
	100	0.98	0.90	0.90	0.81	0.60	0.41	0.48	0.34
外側加熱	50	0.88	0.58	0.53	0.46	0.53	0.24	0.26	0.22
	100	0.96	0.90	0.74	0.62	0.42	0.28	0.29	測定不能

(b) 決定係数 *R*²の値



Fig.3.2 計算結果のグラフ(コンダクタンス)



3.3 考察

系の温度が 100(K)から 300(K)までの間では決定係数が大きく系の初期温度と熱コンダクタンス *K*に正の相関が見られた.しかし,系の温度 *A* が 400 度以降はフィティングの決定係数が小さく なり精度がよくないため系の温度が 800(K)ではフィッティングができないものもあった.

系の温度が大きいほどノイズが大きい傾向にあることがわかった.この実験の結果から DWNT の相間の熱コンダクタンス K に対する系の初期温度の影響はかなり大きいことがわかったが,温 度差による精度の違いはあまり見られなかった.また,外側から内側への伝熱と内側から外側へ の伝熱の熱コンダクタンスの違いは見られなかった.回転を各層で止めていたのにもかかわらず 各層は回転しはじめた.層がそれぞれ回転していることがわかり層の回転が温度に影響している のではないかと考え,前の実験のいくつかの条件について層ごとに回転・並進運動を抜いて温度 を計算してみたが抜いたことに対する影響は Fig.3.4 のようにずれがわからないくらい非常にわず かに下にずれるだけだった.これは回転・並進運動の振動が全体の多くの振動のうちのひとつで あると考えると説明できる.



熱コンダクタンス K の温度に対する変化率へのカイラリティの影響を確かめるためにカイラリ ティを変化させて,内側を加熱する実験を行った.3.1 で示した系でカイラリティが(5,5)と(10,10) の組,(10,10)と(15,15)の組,(15,15)と(20,20)の組の3種類の10ユニットセルのDWNTに対してそ れぞれ初期温度100(K),200(K),300(K)で温度差は100(K)で行った.その結果はTable3.2のよう になった.前の結果を入れて考えるとFig.3.5のようにCNTでは熱コンダクタンス Kがユニット セルの数に影響されず,カイラリティに影響されることがわかり K の系の平均温度に対する変化 率もカイラリティに影響されることもわかった.カイラリティが(5,5)と(10,10)の10ユニットセル と25ユニットセルがほぼ同じ値をとることからチューブの長さには熱コンダクタンスは依存し ないものと思われる.これをチューブの周長を(5,5)のチューブの周長で割った5倍単位周長をI (たとえばチューブのカイラリティが(5,5),(15,15)のときそれぞれ I=1,I=3となる)とし初期温度 別に並べるとFig.3.6のようになる.これらの温度依存性とカイラリティ依存性を考慮して,熱流

 $\bar{\mathbf{r}}_{q} \mathbf{t}_{z} \mathbf{t}_{z} \mathbf{t}_{A} \mathbf{t}_{B} \mathbf{t}_{B} \mathbf{t}_{A} \mathbf{t}_{B} \mathbf{t}$

$$q = Z\Phi(T_A^{\alpha} - T_B^{\alpha})$$

と予想したがこれについては第4章の定常的条件で確かめる.なお,この実験のデータは付録A, 付録 B に載せた.

カイラリティ 初期温度(K)	(5,5)と(10,10) 10 ユニットセル	(10,10)と(15,15) 10 ユニットセル	(15,15)と(20,20) 10 ユニットセル
100	0.71	1.41	2.70
200	1.82	3.66	3.74
300	2.41	3.84	7.09

Table3.2 熱コンダクタンス K の値(MW/m²K)



Fig.3.5 曲率別の熱コンダクタンス K と系の平均温度の関係



Fig.3.6 初期温度別の熱コンダクタンス K と系の平均温度の関係

これら DWNT の実験では一度計算をやめ,再度計算をするとき計算プログラムの間違いにより 若干の誤差が生じた.この実験では安定期間直後に一度計算をやめているのでその誤差はインパ クト時間の最中に緩和すると考えられ,実験の値にはそれほど影響を及ぼさないと思われる.こ れらのカイラリティ依存性と温度依存性を組み合わせると MWNT では内側の加熱の方が熱が伝 わりやすいのではないかと予想できる.

3.4 今後の課題

400 度以降はノイズの影響を小さくすれば熱コンダクタンスが温度の影響によってどう増えて いくかわかると思われる.これを解決するには多くのアンサンブルを取ればよい.ジグザグ型や カイラル型など他のカイラリティを含めて組み合わせたときに層間熱伝導にどういう影響を及ぼ すのかまた,温度による影響がみられるのかも非常に興味深い.

第四章 MWNT の熱伝導

4.1 計算を行う系と計算条件

第3章で述べたように、この計算では MWNT における外側から内側への伝熱と内側から外側への伝熱の熱コンダクタンスの違いを DWNT の場合と違ったアプローチで調べる.Fig.4.1 のようにカイラリティが(20,20)、(25,25)、(30,30)、(35,35)、で長さが2ユニットセルの MWNT を用意し計算の行う系の長さは軸方向には2ユニットセル分の長さである 5.03(µ)、それ以外の方向には180(µ)の中心に配置した.この MWNT の層はどれもアームチェア型である.この章では全てこの系で計算を行うものとし、最も外側の層と最も内側の層を温度制御して温度差をつけ他の層は温度制御をしない状態にして温度変化のようすを調べる.

本研究ではアニーリングのためにどちらの層も系の初期温度 300(K)に制御する初期制御を 750(ps),その後どちらの層も制御しない安定期間をそれぞれ750(ps),その後,加熱する層を500(K), 冷却する層を100(K)として測定する.本研究では最初の数ステップの間,系の中心にチューブを 配置するためそれぞれの層について回転・並進運動を止めた.



Figure 4.1 計算の行う系

4.2 計算結果

熱流束 Q を決めるときには,内側を加熱するときはつぶれる前の 18000(ps)から 18500(ps),外 側を加熱するときは 24000(ps)から 25500(ps)の範囲で最も外側のチューブの温度制御により流入 する熱流束と最も外側のチューブの温度制御により流入する熱流束の平均を取った.これはこれ らの二つの熱流束の値が一致しなかったためである.外側を加熱した場合はうまく安定したのだ が内側を過熱した場合は Fig.4.2 のように徐々にチューブの形が円,多角形,三角形,直線のよう に変形して最後にはつぶれてしまったため,つぶれる直前のデータから N, M を整数とし N 層目 と M 層目の,間の熱コンダクタンスを K_{NM}全体の熱コンダクタンスを K_tとして熱コンダクタン スを出すと Table4.1 のようになった.そのデータを付録 C に示す.



22500(ps)付近

Fig.4.2 ナノチューブの変形

熱コンダクタンス	<i>K</i> ₁₂	K ₂₃	K ₃₄	K_{45}	K t
加熱する層	12	20	51	10	L
内側	0.05	0.07	0.40	0.68	0.02
外側	1.04	1.63	3.97	1.45	0.40

Table4.1 各熱コンダクタンスの値(MW/m²K)

4.3 考察

全ての層間で熱コンダクタンスは外側を加熱したほうが大きい.全体コンダクタンスK_tについ ては約 20 倍大きくなるという結果が出た.この結果は外側を暖めたときの K45 が K34 より小さい など第3章の熱コンダクタンスの温度依存性とカイラリティ依存性により説明できないところが ある.変形してつぶれてしまった影響もあるかもしれない.この変形の過程では全ての層が同じ

方向に回転していたが,これは全体で並進・回転運動を止めていることに矛盾する.位置データから各原子の動きを調べたところ Fig.4.3 のように.実際は形状としては回転しているが,各層がベルトのようにそれと逆方向に回転していたため,全体として回転運動は止まっていた.この動きは大変興味深いといえる.



Fig.4.3 ナノチューブの原子の動き

分子数を増大させることや温度差を減少させることが変形を少なくすると予想されるが計算時 間を考慮して温度差を減少させる方法を採用した.4.1 と同じ系,同じ条件で与える温度差だけを 変えて実験する.加熱する層を400(K),冷却する層を200(K)とした温度差200(K)の場合,加熱す る層を350(K),冷却する層を250(K)とした温度差100(K)の場合,加熱する層を325(K),冷却する 層を275(K)とした温度差50(K)の場合の3つの条件で計算を行った.内側を加熱した場合は全て において温度が時間内に安定しなかった.外側はノイズが大きいが結果はTable4.2のようになっ た.熱流束と温度をもとめるときは全ての実験で19500(ps)から24000(ps)の範囲を使用した.

熱コンダクタンス 温度差(K)		<i>K</i> ₁₂	<i>K</i> ₂₃	<i>K</i> ₃₄	K_{45}	K _t					
	50										
内側加熱	100	測定不能									
	200	0.804	1.40	3.93	1.35	0.338					
	50	0.155	0.307	0.702	1.11	0.08					
外側加熱	100	0.385	1.46	2.88	1.58	0.23					
	200	0.602	0.942	3.40	1.54	0.27					

Table4.2 各熱コンダクタンスの値(MW/m²K)

これも K₄₅ が K₃₄より小さく第3章の熱コンダクタンスの温度依存性とカイラリティ依存性によ り説明できないところがあるが,ノイズが大きいため詳細な議論は難しい.詳細な議論を行うた めには分子数を増やすべきだと考えられる.そのデータを付録 D に示す.これら MWNT の実験 では一度計算をやめ,再度計算をするとき計算プログラムの間違いにより若干の誤差が生じた. なかなか系が安定しないのもそれが原因と考えられる.

次に第3章と同じセルサイズで(5,5)と(10,10)の10ユニットセルのDWNTを中心に配置して外側と内側の層にそれぞれ初めから終わりまでどちらの層にも温度制御によって一定の温度 $T_A(K)$, $T_B(K)$ を与えて計算をした.測定時間は計算番号1から3までは1500(ps),計算番号4から6までは2500(ps)としそれぞれについて熱流束をもとめるときは内側と外側の平均を取り最後の500(ps)をつかった.計算時間は第3章で予測した.

$$q = Z\Phi \left(T_A^{\alpha} - T_B^{\alpha} \right) \tag{3.1}$$

が正しければ

$$\frac{q}{\left(T_A^{\alpha} - T_B^{\alpha}\right)} = Z\Phi \tag{4.1}$$

となり一定になるはずであるが結果は Table4.3 のようになった.

計算番号	外側の温度 <i>T_A</i> (K)	内側の温度 <i>T_B</i> (K)	$Z\Phi(W/k^{lpha})$
1	300	0	0.70×10 ⁻¹⁶
2	300	100	1.21×10 ⁻¹⁶
3	300	200	1.44×10 ⁻¹⁶
4	500	200	1.72×10 ⁻¹⁶
5	500	300	4.08×10 ⁻¹⁶
6	500	400	3.92×10 ⁻¹⁶

Table4.3 各 Z の値

この実験では精度がよくなく熱流束が温度のα乗にかかわりを持つかよくわからなかった.さら にこの式を別の方法で確かめるため,第3章と実験によって違うカイラリティの10ユニットセル のDWNTを系の中心に配置し,初めに加熱するほうの温度を0(K),冷却するほうの温度を200(K) に一定にそれぞれ500(ps)制御し,その後内側の層の温度制御を切り,外側の温度をそのまま0(K) に制御した状態で1000(ps)測定した.この実験ではα=1.73576として予想した

$$q = Z\Phi \left(T_A^{\alpha} - T_B^{\alpha} \right) \tag{4.2}$$

は $T_B = O(K)$ であるから

$$q = Z\Phi T_A^{\alpha} \tag{4.3}$$

となり第二章の式(2.24)から

$$-\Delta t Z \Phi T_A^{\alpha} = p_A c_A V_A \Delta T_A \tag{4.4}$$

$$-\Delta t Z \Phi = p_A c_A V_A T_A^{-\alpha} \Delta T_A \tag{4.5}$$

$$C - tZ\Phi = -\frac{e}{2} p_A c_A V_A T_A^{-\alpha+1} \qquad (ただし C は積分定数)$$
(4.6)

$$T_{A} = \left\{ \left(t Z \Phi - C \right) \frac{2}{e p_{A} c_{A} V_{A}} \right\}^{\frac{1}{-\alpha + 1}}$$
(4.7)

となる.新しい関数によるフィッティング A を左,今までの関数によるフィッティング B を右と すると結果は Fig.4.4, Fig.4.5, Fig.4.6, Fig.4.7, Fig.4.8, Fig.4.9, Fig.4.10,のようになり,計算の 結果は Table4.4 のようになった.結果は最小二乗法ではなく目分量でフィッティングする.

Table4.4 実験結果

実験番号	加熱側のカイラリティ	冷却側のカイラリティ	$Z\Phi(W/k^{\alpha})$
1	(20,20)	(10,10)	9.716×10 ⁻¹⁶
2	(20,20)	(15,15)	8.984×10 ⁻¹⁶
3	(15,15)	(10,10)	5.451×10 ⁻¹⁶
4	(10,10)	(20,20)	6.663×10 ⁻¹⁶
5	(10,10)	(15,15)	4.458×10 ⁻¹⁶
6	(10,10)	(5,5)	2.399×10 ⁻¹⁶
7	(5,5)	(10,10)	1.619×10 ⁻¹⁶



Fig.4.5 実験番号 2







7 つの実験全てが予想した型の関数でフィッティングできた.よって予想した関数が正しい可 能性が高い.実験番号7ではフィッティング関数は時間の単位が(ps)で

 $T_{A} = \left(\frac{19.9 \times 10^{11}}{\left(t + 685\right)^{\frac{2}{\alpha - 1}}}\right)^{\frac{1}{2}}$ (4.8)

となったが,このフィッティング関数から $Z\Phi$ を計算したところ $Z\Phi$ =1.619×10⁻¹⁶(W/k^a)となり, 実験番号 6 も同様に計算すると $Z\Phi$ =2.399×10⁻¹⁶(W/k^a)となり Table4.3 の値と近い.フィッティング の精度がよいのでこの値はかなり精密であると予想できる. $Z\Phi$ についてはこの方法はかなり有効 だと考えられる.ただし実験の性質上この解に T_A , T_B のどちらかが 0 のときに 0 になる項 Y が これに加わる可能性がある.この実験にも計算プログラムの間違いによる若干の誤差がは第3章 と同様に影響を及ぼさないと思われる.

4.4 今後の課題

定常条件による計算では十分に分子の数は大きくする必要がある.片方のみ定常条件の場合は 非常に精度が高くアンサンブルと分子数を増加させれば *ZΦ*が精密にもとめられ,*Φ*の正確な関数 がもとまる可能性が高い.*Φ*の研究が必要だ.

第五章 結論

5 結論

第3章では,コンダクタンス K が温度に依存することがわかった.コンダクタンス K がカイラ リティに依存することがわかった,これらを組み合わせれば理論上3層以上の MWNT では方向依 存性が現れることがわかった.

第4章では,MWNT は定常条件ではなかなか安定しないことがわかった.MWNT は定常条件では徐々に変形してつぶれるものがあることがわかった.層間熱伝導では $q = Z\Phi(T_A^{\alpha} - T_B^{\alpha})$ である可能性があることがわかった.

参考文献

- (1) H.W.Kroto , J.R.Heath , D.C.O'Brien , R.F.Curl , and R.E.Smalley , *Nature* , **318**(1985) , 162.
- (2) S.Iijima , *Nature* , **354** (1991) , 56.
- (3) 谷口祐規,カーボンナノチューブの熱伝導に関する分子動力学,東京大学修士論文, 2003
- (4) 齋藤弥八,坂東俊治,カーボンナノチューブの基礎,コロナ社,1998.
- (5) S.Maruyama, *Physica B*, **323**(2002), 193.
- (6) S.Maruyama , Micro . Thermophys . Eng . , 7-1(2003) , 41.
- (7) 五十嵐康弘,分子動力学による単層カーボンナノチューブの界面熱抵抗,東京大学 修士論文,2005
- (8) 畑尾翔,ナノチューブの熱抵抗に関する分子動力学シミュレーション,東京大学卒業論文,2005
- (9) Xin-Gang Liang , Lin Sun and BoShi , Molecular dynamics of the thermal conductivity of nanotube , 2002
- (10) Brenner, D.W., Physical Review B, 42-15 (1990), 9458-9471.
- (11) Tersoff, J., Phyical. Review Lett, 56-6 (1986) 632-635.
- (12) フラーレン生成機構に関する分子動力学シミュレーション,東京大学学位論文(1999), 22-23

<u>謝辞</u>

本研究では,大変多くの方々のお世話になりました.

丸山教授やこの研究室が大変よい研究環境と色々な研究に対する手法と知識を与えてく れたことに感謝します.

研究について色々なことを教えてくれた塩見さん,大場さん,平間さんにお礼を申し上 げます.

グラフについて色々なことを教えてくれた千足さんにお礼を申し上げます.

研究室の方々には研究以外の面でも大変お世話になりました.

丸山研究室の全ての方々にお礼を申し上げます.

ありがとうございました.



付録 A ただし結果は隣接平均を 50 個の値についてとった.



(15,15)と(20,20)

付録 B ただし結果は隣接平均を 50 個の値についてとった.



















付録 C ただし結果データを 10回に 1回とり,さらに隣接平均を前後 50個の値についてとった.



100 度差内側加熱







50 度差外側加熱



付録 D ただし結果データを 10 回に 1 回とり, さらに隣接平均を前後 50 個の値についてとった.



400 度差外層加熱

<u>以上</u>

<u>卒業論文</u>

<u>多層カーボンナノチューブの</u>

層間熱伝導の分子動力学

<u>通し番号1-57 完</u>

<u>平成 18 年 2 月 3 日提出</u>

指導教員 丸山 茂夫教授

40191 北村 和也